

# Appello di Geometria Sessione Estiva AA 2014/15

CdL in Astronomia, CdL in Fisica  
13 luglio 2015

Non consegnare brutte copie. Consegnare solo questi fogli. Risposte brevi, ma ben giustificate.

Cognome	Nome	Matricola

Es. 1 (11 pt)	Es. 2 (11 pt)	Es. 3 (11 pt)	Totale (33 pt)	Orale	Finale

**Esercizio 1.** Nello spazio euclideo standard  $\mathbb{R}^4$  con coordinate  $(x_1, x_2, x_3, x_4)$ , si considerino i due piani

$$\pi : \begin{cases} 2x_1 + x_3 - x_4 = 1 \\ x_1 - x_3 + 2x_4 = 0 \end{cases}, \quad \sigma : \begin{cases} x_1 = 0 \\ x_2 - x_4 = 0 \end{cases}.$$

- a) (2pt) Scrivere delle equazioni parametriche per  $\pi$  e  $\sigma$ .
- b) (3pt) Determinare la posizione reciproca di  $\pi$  e di  $\sigma$  ed eventuali intersezioni.  
Sono incidenti in  $(0, 1, 2, 1)$ . Gli spazi direttori sono complementari.
- c) (3pt) Sia  $M$  la retta intersezione di  $\sigma$  con  $x_3 = 0$ . Determinare la posizione reciproca di  $\pi$  e di  $M$ .  
Gli spazi direttori si intersecano solo in  $0$ , quindi la retta non è parallela al piano. La retta e il piano non sono incidenti, altrimenti dovrebbero intersecarsi in  $(0, 1, 2, 1)$ , che non sta su  $M$ ! Quindi la retta  $M$  e il piano  $\pi$  sono sghembi.
- d) (3pt) Determinare un punto  $P \in \pi$  e un punto  $Q \in M$  in modo che la distanza tra  $P$  e  $Q$  sia minima. Quanto distano  $\pi$  e  $M$ ?

$$P = (5/13, -2/13, 1/13, -2/13) \quad Q = (0, -2/13, 0, -2/13). \quad \text{La distanza è } \sqrt{2/13}.$$

**Esercizio 2.** Si consideri la matrice simmetrica

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 8 & -4 \\ 8 & 1 & 4 \\ -4 & 4 & 7 \end{pmatrix},$$

- a) (2pt) Calcolare il polinomio caratteristico di  $A$ .
- b) (3pt) Calcolare gli autovalori di  $A$  con le relative molteplicità. (Suggerimento: dovrete riuscire a indovinare uno zero del polinomio caratteristico!)  
Il polinomio caratteristico è  $(x - 9)^2(x + 9)$ .
- c) (3pt) Trovare una base di ciascun autospazio di  $A$ .

$$\ker(A - 9) = \left\langle \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} \\ 1/\sqrt{2} \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1/3\sqrt{2} \\ 1/3\sqrt{2} \\ 4/3\sqrt{2} \end{pmatrix} \right\rangle, \quad \ker(A + 9) = \left\langle \begin{pmatrix} 2/3 \\ -2/3 \\ 1/3 \end{pmatrix} \right\rangle$$

d) (3pt) Trovare una matrice ortogonale che diagonalizza  $A$ .

Se si pone

$$P = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} & -1/3\sqrt{2} & 2/3 \\ 1/\sqrt{2} & 1/3\sqrt{2} & -2/3 \\ 0 & 4/3\sqrt{2} & 1/3 \end{pmatrix}$$

si ha che

$$AP = P \begin{pmatrix} 9 & 0 & 0 \\ 0 & 9 & 0 \\ 0 & 0 & -9 \end{pmatrix}.$$

Siccome  $P$  è ortogonale  $P^{-1} = P^t$  e

$$P^t AP = \begin{pmatrix} 9 & 0 & 0 \\ 0 & 9 & 0 \\ 0 & 0 & -9 \end{pmatrix}.$$

**Esercizio 3.** Si consideri la trasformazione lineare  $f : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$  la cui matrice è

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 4 & 2 & 0 \\ 2 & 4 & -5 & 2 \\ 0 & 12 & -1 & 2 \end{pmatrix}$$

- (2pt) Calcolare il rango e la nullità di  $f$
- (2pt) Trovare una base di  $\text{Im}(f)$  e di  $\ker(f)$ .
- (3pt) Determinare esplicitamente, in termini delle basi standard, delle trasformazioni lineari  $f_1 : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^4$  e  $f_2 : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tali che  $f_2 \circ f \circ f_1 = \text{id}_{\mathbb{R}^2}$ .
- (4pt) Determinare le rappresentazioni matriciali in termini delle basi standard delle  $f_1$  e  $f_2$  scelte, e pervenire a una identità matriciale della forma

$$F_2 \begin{pmatrix} -1 & 4 & 2 & 0 \\ 2 & 4 & -5 & 2 \\ 0 & 12 & -1 & 2 \end{pmatrix} F_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix},$$

con matrici esplicite  $F_1, F_2, G$ .

Risposta. Le prime due domande sono facilissime; rango e nullità di  $A$  sono entrambi = 2. Veniamo alla terza domanda. Dobbiamo trovare una successione di applicazioni lineari

$$\mathbb{R}^2 \xrightarrow{f_1} \mathbb{R}^4 \xrightarrow{f} \mathbb{R}^3 \xrightarrow{f_2} \mathbb{R}^2$$

il cui composto sia l'identità di  $\mathbb{R}^2$ . Chiamiamo

$$(e_1^{(2)}, e_2^{(2)}), (e_1^{(3)}, e_2^{(3)}, e_3^{(3)}), (e_1^{(4)}, e_2^{(4)}, e_3^{(4)}, e_4^{(4)}),$$

le basi canoniche di  $\mathbb{R}^2, \mathbb{R}^3$ , e  $\mathbb{R}^4$ , rispettivamente. Si vede subito che  $e_1^{(3)}$  non sta in  $\text{Im}(f)$ , perchè

$$\det \begin{pmatrix} 1 & -1 & 4 \\ 0 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 12 \end{pmatrix} \neq 0$$

Quindi possiamo prendere, per esempio, come  $f_2 : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$  l'applicazione che porta

$$e_1^{(3)} \mapsto 0, \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} \mapsto e_1^{(2)}, \begin{pmatrix} 4 \\ 4 \\ 12 \end{pmatrix} \mapsto e_2^{(2)}.$$

Allora la composta  $\mathbb{R}^4 \xrightarrow{f} \mathbb{R}^3 \xrightarrow{f_2} \mathbb{R}^2$  porta  $(e_1^{(4)}, e_2^{(4)}, e_3^{(4)}, e_4^{(4)})$  ordinatamente in  $(e_1^{(2)}, e_2^{(2)})$  e quindi ha matrice

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

nelle basi canoniche. Come  $f_1$  si prende allora l'applicazione che porta  $(e_1^{(2)}, e_2^{(2)})$  ordinatamente in  $(e_1^{(4)}, e_2^{(4)})$ , che ha matrice quindi

$$F_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

nelle basi canoniche. Così abbiamo  $f_2 \circ f \circ f_1 = \text{id}_{\mathbb{R}^2}$ , come si voleva.

Per rispondere anche alla quarta domanda manca solo da scrivere la matrice di  $f_2$  rispetto alle basi canoniche. Siccome

$$f_2 : \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} \mapsto e_1^{(2)}, \quad f_2 : \begin{pmatrix} 0 \\ 4 \\ 12 \end{pmatrix} \mapsto e_2^{(2)},$$

(ricordiamo che  $f_2(e_1^{(3)}) = 0$ ), si ha che

$$f_2 : \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \mapsto (1/2)e_1^{(2)}, \quad f_2 : \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \mapsto (-1/6)e_1^{(2)} + (1/12)e_2^{(2)}.$$

Quindi la matrice di  $f_2$  rispetto alle basi canoniche è

$$F_2 = \begin{pmatrix} 0 & 1/2 & -1/6 \\ 0 & 0 & 1/12 \end{pmatrix}.$$

Per convincersi, controllare che effettivamente  $F_2 A F_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}!$

**Esercizio 4. (Domanda per l'orale)** Sia  $V$  uno spazio vettoriale su  $\mathbb{R}$  di dimensione finita. Un endomorfismo  $p : V \rightarrow V$  si dice una *proiezione* se  $p^2 = p$ .

a) Quali sono i possibili autovalori di  $p$ ?

Siccome  $p^2 = p$ , se  $v \neq 0$  è un autovettore di autovalore  $\lambda$ , si ha  $pv = \lambda v$  e  $p^2v = \lambda v$ . Ma è anche  $p^2v = p(\lambda v) = \lambda^2 v$ . Quindi  $\lambda^2 = \lambda$ , e  $\lambda$  può essere solo 0 o 1.

b) Mostrare che,  $\forall v \in V$ , il vettore  $w = v - pv \in \ker(p)$ . Dedurre che ogni  $v \in V$  è somma di autovettori di  $p$ .

È chiaro che  $p(w) = p(v - pv) = pv - p^2v = 0$ . Quindi  $v = w + pv$ , ove  $w$  è autovettore di autovalore 0 e  $pv = p(pv)$  è autovettore di autovalore 1.

c) Dedurre da quanto precede che esiste una base di  $V$  formata da autovettori di  $p$ .

Data una base qualunque  $v_1, \dots, v_n$  di  $V$ , si scrive ogni  $v_i = w_i + pv_i$  e dunque l'insieme

$$\{w_1, \dots, w_n, pv_1, \dots, pv_n\},$$

che è formato di autovettori di  $p$ , contiene una base di  $V$ .

d) Mostrare che esistono due sottospazi  $U$  e  $W$  di  $V$  tali che  $p$  sia la proiezione di  $V$  su  $U$  nella direzione di  $W$ . (Spiegare anche cosa significa questa frase.)

Si prende  $U = \langle pv_1, \dots, pv_n \rangle$  e  $W = \langle w_1, \dots, w_n \rangle$ . Si ha  $V = U \oplus W$  e  $p(u + w) = u$ ,  $\forall u \in U$  e  $w \in W$ .