

# Esperienza con il pendolo di Kater

## Dettagli tecnici sull'apparato sperimentale

Il pendolo reversibile di Kater è un pendolo composto in grado di oscillare attorno a due assi diversi ma paralleli (si veda Fig.1 per una rappresentazione schematica dell'apparato). Tali assi sono passanti per due coltelli (in Fig.1 indicati con  $O$  ed  $O'$ ;  $G$  indica la posizione del baricentro). Variando la posizione della massa tra i due coltelli, è possibile modificare la configurazione del pendolo di Kater rispetto agli assi di oscillazione. In particolare la distanza tra  $O$  e  $O' = (994,5 \pm 0,2) \text{mm}$

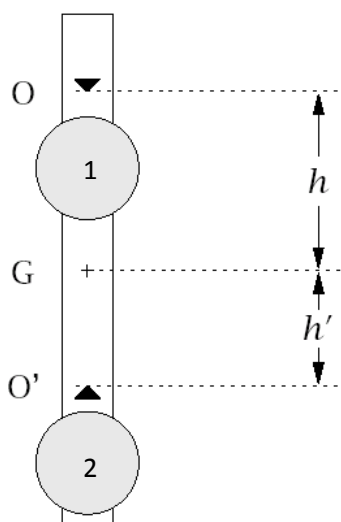


Fig.1 Schema di un pendolo di Kater.

## Procedura

1. Fissare la massa 1 alla posizione  $x=10\text{cm}$  rispetto la scala graduata e misurare la durata del periodo quando il pendolo oscilla rispetto  $O$ .
2. Ripetere il punto 1) spostando la massa 1 nelle posizioni: 20cm, 30cm, 40cm, 50cm, 60cm, 70cm, 80 cm e 90cm rispettivamente.
3. Ruotare il pendolo in modo da imporre l'oscillazione rispetto a  $O'$  e ripetere i punti 1-2.
4. Disporre nello stesso grafico il periodo di 10 oscillazioni in funzione della posizione  $x$  assunta dalla massa 1 rispetto la scala graduata quando l'oscillazione avviene attorno ad  $O$  e  $O'$  rispettivamente
5. Dal grafico, individuare approssimativamente la posizione  $x_1$  della massa 1 per cui il periodo di 10 oscillazioni rispetto l'asse  $O$  è circa pari a quello ottenuto rispetto l'asse  $O'$ .

Attorno a tale posizione, misurare il periodo di oscillazioni spostando la massa 1 di 1 cm per volta attorno a  $x_1$  ( $x_1-2\text{cm}$ ,  $x_1-1\text{cm}$ ,  $x_1$ ,  $x_1+1\text{cm}$ ,  $x_1+2\text{cm}$ ) quando l'asse di oscillazione è  $O$  e successivamente ripetere la procedura rispetto l'asse  $O'$ .

---

Disporre nello stesso grafico il periodo di tali oscillazioni in funzione della posizione assunta dalla massa 1 rispetto gli assi di oscillazione O e O' ed individuare la posizione  $x_{1,b}$  della massa 1 per cui il periodo del pendolo è uguale.

Attorno alla posizione  $x_{1,b}$ , misurare il periodo delle oscillazioni spostando la massa 1 di 0,5 cm per volta attorno a  $x_{1,b}$  (ovvero:  $x_{1,b} - 0,5\text{cm}$ ,  $x_{1,b}$ ,  $x_{1,b} + 0,5\text{cm}$ ) rispetto l'asse di oscillazione O e O'.

Disporre nello stesso grafico il periodo di tali oscillazioni in funzione della posizione assunta dalla massa 1 rispetto gli assi di oscillazione O e O' ed individuare la posizione  $x_{1,def}$  della massa 1 per cui il periodo del pendolo è uguale. Per ottenere una stima di  $x_{1,def}$  interpolare i dati relativi all'oscillazione attorno a O con una retta di equazione  $t=a+bx$  e i dati ottenuti per oscillazioni attorno a O' con una retta di tipo  $t=c+dx$ . Determinarne l'intersezione ricordando che  $x_{1,def}=(a-c)/(d-b)$  (associare a  $x_{1,def}$  l'errore dato dalla propagazione degli errori su a,b,c,d ottenuti per interpolazione considerando la covarianza).

Misurare ad esempio per 5 volte il periodo  $T_{50,def}$  di 50 oscillazioni quando  $x = x_{1,def}$ , e stimare  $T_{50,def}$  come media aritmetica associando l'errore della media:  $\langle T_{50,def} \rangle \pm \sigma_{\langle T_{50,def} \rangle}$

Calcolare il periodo  $T_s$  di una singola oscillazione  $\langle T_{50,def} \rangle / 50$  e stimare la accelerazione di gravità  $g$  attraverso la formula:

$$g = 4\pi^2 \frac{l}{T_s^2}$$

associandovi l'errore ottenuto per propagazione. Si ricorda che  $l = OO' = (994,5 \pm 0,2)\text{mm}$  quando  $T = T'$ . Controllare la compatibilità di  $g$  così ottenuto con il valore atteso a Padova  $(9,806 \pm 0.001)\text{m/s}^2$ .

**Nota:** l'applicazione della propagazione dell'errore per ricavare l'errore su  $x_{1,def}$  andrebbe corretta con il contributo della correlazione.