

Esercizio 1:

$$z^4 = \frac{2+2i}{1-i} = 2 \frac{(1+i)}{(1-i)} \cdot \frac{(1+i)}{(1+i)} = \frac{2 \cdot 2i}{2} = 2i$$

$$= 2 \left(\cos \frac{\pi}{2} + i \sin \frac{\pi}{2} \right)$$

Per De Moivre si ha

$$z = \sqrt[4]{2} \left(\cos \left(\frac{\pi}{8} + \frac{2k\pi}{4} \right) + i \sin \left(\frac{\pi}{8} + \frac{2k\pi}{4} \right) \right)$$

per $k=0,1,2,3$ si hanno le quattro radici distinte

$$z_0 = \sqrt[4]{2} \left(\cos \frac{\pi}{8} + i \sin \frac{\pi}{8} \right)$$

$$z_1 = \sqrt[4]{2} \left(\cos \frac{5\pi}{8} + i \sin \frac{5\pi}{8} \right)$$

$$z_2 = \sqrt[4]{2} \left(\cos \frac{9\pi}{8} + i \sin \frac{9\pi}{8} \right)$$

$$z_3 = \sqrt[4]{2} \left(\cos \frac{13\pi}{8} + i \sin \frac{13\pi}{8} \right)$$

Esercizio 2:

(a) Determiniamo delle equazioni per \mathcal{U} .

La generica equazione nelle $x_{11}, x_{12}, x_{21}, x_{22}$ è

$$ax_{11} + bx_{12} + cx_{21} + dx_{22} = 0$$

Imponendo che si annulla dai generatori di \mathcal{U} si ottiene il sistema

$$\begin{cases} a + b - d = 0 \\ 2a + c + d = 0 \end{cases}$$

Esplorando le variabili b, c si ottiene

$$\begin{cases} b = -a + d \\ c = -2a - d \end{cases}$$

per $(a, d) = (1, 0)$ si ottiene $(a, b, c, d) = (1, -1, -2, 0)$

per $(a, d) = (0, 1)$ si ottiene $(a, b, c, d) = (0, 1, -1, 1)$

Dunque si ha

$$\mathcal{U} : \begin{cases} x_{11} - x_{12} - 2x_{21} = 0 \\ x_{12} - x_{21} + x_{22} = 0 \end{cases}$$

Determiniamo $U+W$.

$$\text{Si ha } U+W = \left\{ \alpha \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \right\} \left\{ \begin{array}{l} x_{11} - x_{12} - 2x_{21} = 0 \\ x_{12} - x_{21} + x_{22} = 0 \end{array} \right\}$$

Si ottiene il seguente sistema in α, β :

$$\begin{cases} -5\beta = 0 \\ \alpha = 0 \end{cases}$$

Dunque $\beta = 0$ e ne segue

$U+W = \left\langle \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \right\rangle$. U e W non sono in somma diretta.

(b) Abbiamo già determinato le seguenti equazioni per U :

$$U: \begin{cases} x_{11} - x_{12} - 2x_{21} = 0 \\ x_{12} - x_{21} + x_{22} = 0 \end{cases}$$

(c) Si ha $U = \left\langle \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \right\rangle$ e

$W = \left\langle \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \right\rangle$, dunque

$\left\{ \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \right\}$ è una base di $U+W$

che completa una base di $U+W$.

Dunque si può prendere $U' = \left\langle \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \right\rangle$ e

$$W' = \left\langle \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \right\rangle.$$

Un'altra possibile scelta è

$$U' = W' = \left\langle \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \right\rangle = \left\langle \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \right\rangle.$$

Esercizio 3:

(a) Si ha

$$A_k = A_{\mathcal{E}_3, \mathcal{E}_3, \phi_k} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & k & k-1 \\ 2 & k & 2 & 0 \end{pmatrix}$$

(b) Si ha

$$A_0 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & -1 \\ 2 & 0 & 2 & 0 \end{pmatrix}$$

Riducendo la matrice A_0 a scala si ottiene

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Dunque si ha

$$\ker \phi_0 : \begin{cases} x + z = 0 \\ y - z - w = 0 \end{cases}$$

per $(z, w) = (1, 0)$ si ottiene $(-1, 1, 1, 0)$ per $(z, w) = (0, 1)$ si ottiene $(0, 1, 0, 1)$ dunque una base di $\ker \phi_0$ è $\{(-1, 1, 1, 0), (0, 1, 0, 1)\}$ Poiché $\dim \ker \phi_0 = 2$ si ha $\dim \operatorname{Im} \phi_0 = 2$

□
dunque una base di $\text{Im } \phi_0$ è

$$\{(1, 0, 2), (0, 1, 0)\}.$$

(c) Risolviamo A_k a scalari

$$\begin{array}{cccc|ccc} 1 & 0 & 1 & 0 & \mathbb{I} - \mathbb{I} & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & k & k-1 & \longrightarrow & 0 & 1 & k-1 & k-1 \\ 2 & k & 2 & 0 & \mathbb{III} - 2\mathbb{I} & 0 & k & 0 & 0 \end{array}$$

$$\begin{array}{cccc|ccc} \mathbb{III} - k\mathbb{II} & 1 & 0 & 1 & 0 \\ \longrightarrow & 0 & 1 & k-1 & k-1 \\ & 0 & 0 & k(1-k) & k(1-k) \end{array}$$

per $k \neq 0, 1$ $\text{rk } A_k = 3$

dunque ~~una base di $\text{Im } \phi_k$ è $\{(1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1)\}$~~ $\text{Im } \phi_k = \mathbb{R}^3$
una base di $\text{Im } \phi_k$ è $\{(1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1)\}$.
e risolvendo il sistema si ha

$$\ker \phi_k = \langle (1, 0, -1, 1) \rangle$$

per $k=0$ $\text{rk } A_0 = 2$

abbiamo già visto che $\ker \phi_0 = \langle (-1, 1, 1, 0), (0, 1, 0, 1) \rangle$

e $\text{Im } \phi_0 = \langle (1, 0, 2), (0, 1, 0) \rangle$.

per $k=1$ $\dim A_1 = 2$

Si ha

$$\text{Im } \phi_1 = \langle (1,1,2), (0,1,1) \rangle$$

$$\text{e } \ker \phi_1 = \langle (1,0,1,0), (0,0,0,1) \rangle$$

(d) ~~Si ha~~ Si ha $\phi_k(0,0,0,1) = (0, k-1, 0)$

dunque per $k \neq 1$ si ha

$$\phi_k \left(\frac{1}{k-1} (0,0,0,1) \right) = (0,1,0)$$

dunque per $k \neq 0,1$ si ha

$$\phi_k^{-1} \{ (0,1,0) \} = \left(0,0,0, \frac{1}{k-1} \right)$$

per $k=0$ si ha

$$\phi_0^{-1} \{ (0,1,0) \} = (0,0,0,-1) + \langle (-1,1,1,0), (0,1,0,1) \rangle$$

per $k=1$ si ha

$$(0,1,0) \notin \langle (1,1,2), (0,1,1) \rangle = \text{Im } \phi_1$$

dunque si ha $\phi_1^{-1} \{ (0,1,0) \} = \emptyset$.

Esercizio 4:

(a) Determiniamo il polinomio caratteristico di A

$$P(t) = \det(A - tI) = \det \begin{pmatrix} -t & 0 & 0 \\ 3 & 4-t & 1 \\ -3 & -1 & 2-t \end{pmatrix} =$$

$$-t (t^2 - 6t + 9) = -t (t-3)^2$$

Dunque gli autovalori di A sono

- 0 con mult. alg. 1
- 3 con mult. alg. 2

Determiniamo il polinomio caratteristico di B

$$P(t) = \det(B - tI) = \det \begin{pmatrix} 2-t & 1 & -1 \\ 1 & 2-t & 1 \\ -1 & 1 & 2-t \end{pmatrix}$$

$$= (2-t) (\del{t^2} t^2 - 4t + 3) - (3-t) - (3-t)$$

$$= -t^3 + 6t^2 - 9t = -t (t^2 - 6t + 9) = -t (t-3)^2$$

Dunque gli autovalori di B sono

- 0 con mult. alg. 1
- 3 con mult. alg. 2

(b) autovettore 0

$$V_0 = \ker B = \ker \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & 1 \\ -1 & 1 & 2 \end{pmatrix} = \langle (1, -1, 1) \rangle$$

una base di V_0 è $\{(1, -1, 1)\}$.

autovettore 3

$$V_3 = \ker (B - 3I) = \ker \begin{pmatrix} -1 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & -1 \end{pmatrix} = \langle (1, 1, 0), (0, 1, 1) \rangle$$

una base di V_3 è $\{(1, 1, 0), (0, 1, 1)\}$.

(c) B è ortogonalmente diagonalizzabile poiché è una matrice simmetrica.

Determiniamo una base ortonormale di autovettori di B .

$\left\{ \frac{1}{\sqrt{3}} (1, -1, 1) \right\}$ è una base ortonormale di V_0

Applicando Gram-Schmidt alla base $\{(1, 1, 0), (0, 1, 1)\}$ di V_3 si ottiene

$$u_1 = \frac{1}{\sqrt{2}} (1, 1, 0)$$

$$\begin{aligned} u_2' &= (0, 1, 1) - \left((0, 1, 1) \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} (1, 1, 0) \right) \frac{1}{\sqrt{2}} (1, 1, 0) \\ &= (0, 1, 1) - \frac{1}{2} (1, 1, 0) = \left(-\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, 1 \right) \end{aligned}$$

$$u_2 = \frac{u'_2}{\|u'_2\|} = \frac{1}{\sqrt{6}} (-1, 1, 2)$$

dunque $\left\{ \frac{1}{\sqrt{2}} (1, 1, 0), \frac{1}{\sqrt{6}} (-1, 1, 2) \right\}$ è una base
ortonormale di V_3 .

Si conclude che possiamo scegliere

$$H = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & 0 & \frac{2}{\sqrt{6}} \end{pmatrix}$$

$$\text{e } D = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

(d) A e B hanno stesso polinomio caratteristico
e B è diagonalizzabile, dunque sono simili se e
solo se A è diagonalizzabile.

Determiniamo l'autospazio V_3 di A .

$$V_3 = \ker(A - 3I) = \ker \begin{pmatrix} -3 & 0 & 0 \\ 3 & 1 & 1 \\ -3 & -1 & -1 \end{pmatrix} = \langle (0, 1, -1) \rangle$$

$$\dim V_3 = 1 \neq 2$$

dunque A non è diagonalizzabile e si conclude
che A e B non sono simili.

Esercizio 5:

(a) una forma canonica di π è

$$\pi : \begin{cases} x = 0 \\ y - z = 1 \end{cases}$$

una forma parametrica di π_α è

$$\pi_\alpha = (1, 0, 0) + \langle (\alpha + 1, -1, 0), (\alpha, 0, -1) \rangle$$

(b) Si ha

$$\det \begin{pmatrix} 0 & \alpha + 1 & \alpha \\ 1 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} = 2\alpha + 1$$

dunque per $\alpha \neq -\frac{1}{2}$ π e π_α sono incidenti.

e per $\alpha = -\frac{1}{2}$ π e π_α sono paralleli

disgiunti poiché $(0, 1, 0) \notin \pi_{-\frac{1}{2}}$

(c) per $\alpha \neq -\frac{1}{2}$ si ha

$$\text{dist}(\pi, \pi_\alpha) = 0$$

per $\alpha = -\frac{1}{2}$ si ha

$$\text{dist}(\pi, \pi_{-\frac{1}{2}}) = \text{dist}((0, 1, 0), \pi_{-\frac{1}{2}}) = \frac{|-\frac{1}{2}|}{\sqrt{1 + \frac{1}{4} + \frac{1}{4}}} = \frac{1}{\sqrt{6}}$$

(d) Si vede che $(1,0,0) \in \pi_\alpha \quad \forall \alpha \in \mathbb{R}$

ed inoltre $(1,-1,1) = (\alpha+1,-1,0) - (\alpha,0,-1)$ è

un vettore parallelo a $\pi_\alpha \quad \forall \alpha \in \mathbb{R}$.

Dunque la retta

$(1,0,0) + \langle (1,-1,1) \rangle$ giace in ogni piano π_α

poiché i piani π_α sono distinti, l'intersezione coincide con questa retta.