

Cognome \_\_\_\_\_ Nome \_\_\_\_\_ Matricola \_\_\_\_\_

## FONDAMENTI DI ALGEBRA LINEARE E GEOMETRIA

INGEGNERIA MECCANICA – CANALE DISPARI

DOCENTE: FRANCESCO ESPOSITO

15 giugno 2017

---

### TEORIA

---

1. Enunciare il teorema delle dimensioni ed applicarlo alla dimostrazione del fatto che un endomorfismo è iniettivo se e solo è un isomorfismo.
2. Dare la definizione di matrice ortogonale e di simmetria ortogonale di asse un sottospazio  $V$  di  $\mathbb{R}^n$ . Dimostrare che una matrice  $A \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  che sia ortogonale e diagonalizzabile (su  $\mathbb{R}$ ) è la matrice associata ad una simmetria ortogonale  $\sigma : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  rispetto alla base canonica di  $\mathbb{R}^2$ .
3. Dare la definizione di distanza tra sottovarietà lineari dello spazio euclideo ed esibire due rette sghembe  $r$  e  $s$  tali che la distanza tra  $r$  e  $s$  sia 3.

---

### ESERCIZI

---

#### Esercizio 1

1. Determinare la forma algebrica del numero complesso  $w = \left( \frac{1+i}{1-i\sqrt{3}} \right)^4$ .
2. Determinare la forma trigonometrica di tutti i numeri complessi  $z$  tali che  $z^3 = w$ .

**Esercizio 2** Si considerino le applicazioni lineari  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $g : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  definite nel seguente modo:

$$f(1, 1, 0) = (1, 1), \quad f(1, 0, 1) = (1, -1), \quad f(0, 1, 1) = (0, 1),$$

e

$$g(1, 1) = (1, 2, 1), \quad g(1, -1) = (-1, 1, 1).$$

Sia  $\mathcal{B}$  la base  $\{(1, 1, 0), (1, 0, 1), (0, 1, 1)\}$  di  $\mathbb{R}^3$ .

1. Trovare la matrice  $A_{\mathcal{B}, \mathcal{B}, g \circ f}$  associata all'applicazione lineare  $g \circ f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  nella base  $\mathcal{B}$ .
2. Trovare una base per l'immagine ed una per il nucleo di  $g \circ f$ .
3. Determinare la matrice  $A_{\mathcal{E}_3, \mathcal{E}_2, f}$  associata all'applicazione lineare  $f$  rispetto alle basi canoniche di dominio e codominio.
4. Determinare una base di  $\text{Ker}(f)$  ed una base di  $\text{Im}(f)$ .
5. Completare la base trovata di  $\text{Ker}(f)$  ad una base di  $\text{Ker}(g \circ f)$ .

**Esercizio 3** Si consideri il seguente sistema di equazioni lineari al variare del parametro  $k \in \mathbb{R}$ :

$$\begin{cases} x + y + 3z = k; \\ kx + 2y + z = 2 \\ x + y - kz = 0 \end{cases}$$

1. Determinare per quali valori del parametro reale  $k$  il sistema ammette una ed una sola soluzione.
2. Determinare per quali valori del parametro reale  $k$  il sistema non ammette soluzioni.
3. Determinare tutte le soluzioni del sistema lineare per i valori del parametro reale  $k$  per i quali il sistema lineare ammette infinite soluzioni.

(voltare pagina)

**Esercizio 4** Sia data, al variare del parametro reale  $k$ , la matrice

$$A_k = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & k \\ 0 & k & 2 \end{pmatrix}$$

1. Determinare molteplicità algebrica e molteplicità geometrica della matrice  $A_k$ , al variare di  $k \in \mathbb{R}$ .
2. Si dica per quali valori di  $k$  la matrice  $A_k$  è diagonalizzabile su  $\mathbb{R}$ .
3. Per  $k = 0$ , si determini una base ortonormale per ogni autospazio di  $A_0$ . Si dica inoltre per quali valori di  $k$  la matrice  $A_k$  è ortogonalmente diagonalizzabile.

**Esercizio 5** Si considerino le seguenti due rette di  $\mathbb{R}^3$ :

$$r_1 : \begin{cases} x - y = 1 \\ y - z = 0 \end{cases} \quad r_2 : \begin{cases} x - z = 0 \\ x - y + z = 1 \end{cases}$$

1. Trovare equazioni parametriche per  $r_1$  ed  $r_2$ .
2. Determinare la loro posizione reciproca.
3. Calcolare la distanza tra  $r_1$  ed  $r_2$ .
4. Trovare, se esiste, la retta  $s$  ortogonale sia a  $r_1$  che a  $r_2$  e che interseca sia  $r_1$  che  $r_2$  in un punto.
5. Poniamo  $P_1 := s \cap r_1$  e  $P_2 := s \cap r_2$ . Calcolare la distanza tra  $P_1$  e  $P_2$ . Verificare che tale distanza è esattamente la distanza tra  $r_1$  ed  $r_2$ .

---

## Regole d'esame

- Compilare ogni foglio in ogni sua parte (nome, cognome, n. matricola, docente, ecc..).
- Consegnare **il foglio bianco**, con le soluzioni scritte in modo leggibile e ordinato, e **questo foglio**.
- NON consegnare fogli di brutta copia.
- Verrà valutato solo quanto scritto **a penna (blu o nera) sul foglio bianco**.
- La durata del compito è di **3 ore**.
- È possibile ritirarsi: scrivere, ben visibile, la lettera "R" sul foglio bianco e consegnare tutti i fogli ricevuti dentro il foglio bianco.
- È vietato l'uso di libri, appunti, telefoni e calcolatrici di ogni tipo.
- Non è consentito uscire dall'aula durante la prova per nessun motivo: si potrà uscire solo dopo aver consegnato definitivamente il proprio elaborato.
- Non è consentito comunicare con altri candidati durante la prova per nessun motivo: la prova di chiunque venga sorpreso a comunicare con altri candidati sarà annullata seduta stante dalla commissione.

Cognome \_\_\_\_\_ Nome \_\_\_\_\_ Matricola \_\_\_\_\_

## FONDAMENTI DI ALGEBRA LINEARE E GEOMETRIA

INGEGNERIA MECCANICA – CANALE DISPARI

DOCENTE: FRANCESCO ESPOSITO

15 giugno 2017

---

### TEORIA

---

1. Enunciare il teorema delle dimensioni ed applicarlo alla dimostrazione del fatto che un endomorfismo è iniettivo se e solo è un isomorfismo.
2. Dare la definizione di matrice ortogonale e di simmetria ortogonale di asse un sottospazio  $V$  di  $\mathbb{R}^n$ . Dimostrare che una matrice  $A \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  che sia ortogonale e diagonalizzabile (su  $\mathbb{R}$ ) è la matrice associata ad una simmetria ortogonale  $\sigma : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  rispetto alla base canonica di  $\mathbb{R}^2$ .
3. Dare la definizione di distanza tra sottovarietà lineari dello spazio euclideo ed esibire due rette sghembe  $r$  e  $s$  tali che la distanza tra  $r$  e  $s$  sia 3.

---

### ESERCIZI

---

#### Esercizio 6

1. Determinare la forma algebrica del numero complesso  $w = \left( \frac{1+i}{1-i\sqrt{3}} \right)^4$ .
2. Determinare la forma trigonometrica di tutti i numeri complessi  $z$  tali che  $z^3 = w$ .

**Esercizio 7** Si considerino le applicazioni lineari  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $g : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  definite nel seguente modo:

$$f(1, 1, 0) = (1, 1), \quad f(1, 0, 1) = (1, -1), \quad f(0, 1, 1) = (0, 1),$$

e

$$g(1, 1) = (1, 2, 1), \quad g(1, -1) = (-1, 1, 1).$$

Sia  $\mathcal{B}$  la base  $\{(1, 1, 0), (1, 0, 1), (0, 1, 1)\}$  di  $\mathbb{R}^3$ .

1. Trovare la matrice  $A_{\mathcal{B}, \mathcal{B}, g \circ f}$  associata all'applicazione lineare  $g \circ f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  nella base  $\mathcal{B}$ .
2. Trovare una base per l'immagine ed una per il nucleo di  $g \circ f$ .
3. Determinare la matrice  $A_{\mathcal{E}_3, \mathcal{E}_2, f}$  associata all'applicazione lineare  $f$  rispetto alle basi canoniche di dominio e codominio.
4. Determinare una base di  $\text{Ker}(f)$  ed una base di  $\text{Im}(f)$ .
5. Completare la base trovata di  $\text{Ker}(f)$  ad una base di  $\text{Ker}(g \circ f)$ .

**Esercizio 8** Si consideri il seguente sistema di equazioni lineari al variare del parametro  $k \in \mathbb{R}$ :

$$\begin{cases} x + y + 3z = k; \\ kx + 2y + z = 2 \\ x + y - kz = 0 \end{cases}$$

1. Determinare per quali valori del parametro reale  $k$  il sistema ammette una ed una sola soluzione.
2. Determinare per quali valori del parametro reale  $k$  il sistema non ammette soluzioni.
3. Determinare tutte le soluzioni del sistema lineare per i valori del parametro reale  $k$  per i quali il sistema lineare ammette infinite soluzioni.

(voltare pagina)

**Esercizio 9** Sia data, al variare del parametro reale  $k$ , la matrice

$$A_k = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & k \\ 0 & k & 2 \end{pmatrix}$$

1. Determinare molteplicità algebrica e molteplicità geometrica della matrice  $A_k$ , al variare di  $k \in \mathbb{R}$ .
2. Si dica per quali valori di  $k$  la matrice  $A_k$  è diagonalizzabile su  $\mathbb{R}$ .
3. Per  $k = 0$ , si determini una base ortonormale per ogni autospazio di  $A_0$ . Si dica inoltre per quali valori di  $k$  la matrice  $A_k$  è ortogonalmente diagonalizzabile.

**Esercizio 10** Si considerino le seguenti due rette di  $\mathbb{R}^3$ :

$$r_1 : \begin{cases} x - y = 1 \\ y - z = 0 \end{cases} \quad r_2 : \begin{cases} x - z = 0 \\ x - y + z = 1 \end{cases}$$

1. Trovare equazioni parametriche per  $r_1$  ed  $r_2$ .
2. Determinare la loro posizione reciproca.
3. Calcolare la distanza tra  $r_1$  ed  $r_2$ .
4. Trovare, se esiste, la retta  $s$  ortogonale sia a  $r_1$  che a  $r_2$  e che interseca sia  $r_1$  che  $r_2$  in un punto.
5. Poniamo  $P_1 := s \cap r_1$  e  $P_2 := s \cap r_2$ . Calcolare la distanza tra  $P_1$  e  $P_2$ . Verificare che tale distanza è esattamente la distanza tra  $r_1$  ed  $r_2$ .

---

## Regole d'esame

- Compilare ogni foglio in ogni sua parte (nome, cognome, n. matricola, docente, ecc..).
- Consegnare **il foglio bianco**, con le soluzioni scritte in modo leggibile e ordinato, e **questo foglio**.
- NON consegnare fogli di brutta copia.
- Verrà valutato solo quanto scritto **a penna (blu o nera) sul foglio bianco**.
- La durata del compito è di **3 ore**.
- È possibile ritirarsi: scrivere, ben visibile, la lettera "R" sul foglio bianco e consegnare tutti i fogli ricevuti dentro il foglio bianco.
- È vietato l'uso di libri, appunti, telefoni e calcolatrici di ogni tipo.
- Non è consentito uscire dall'aula durante la prova per nessun motivo: si potrà uscire solo dopo aver consegnato definitivamente il proprio elaborato.
- Non è consentito comunicare con altri candidati durante la prova per nessun motivo: la prova di chiunque venga sorpreso a comunicare con altri candidati sarà annullata seduta stante dalla commissione.

Cognome \_\_\_\_\_ Nome \_\_\_\_\_ Matricola \_\_\_\_\_

## FONDAMENTI DI ALGEBRA LINEARE E GEOMETRIA

INGEGNERIA MECCANICA – CANALE DISPARI

DOCENTE: FRANCESCO ESPOSITO

15 giugno 2017

---

### TEORIA

---

1. Enunciare il teorema delle dimensioni ed applicarlo alla dimostrazione del fatto che un endomorfismo è iniettivo se e solo è un isomorfismo.
2. Dare la definizione di matrice ortogonale e di simmetria ortogonale di asse un sottospazio  $V$  di  $\mathbb{R}^n$ . Dimostrare che una matrice  $A \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  che sia ortogonale e diagonalizzabile (su  $\mathbb{R}$ ) è la matrice associata ad una simmetria ortogonale  $\sigma : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  rispetto alla base canonica di  $\mathbb{R}^2$ .
3. Dare la definizione di distanza tra sottovarietà lineari dello spazio euclideo ed esibire due rette sghembe  $r$  e  $s$  tali che la distanza tra  $r$  e  $s$  sia 3.

---

### ESERCIZI

---

#### Esercizio 11

1. Determinare la forma algebrica del numero complesso  $w = \left( \frac{1+i}{1-i\sqrt{3}} \right)^4$ .
2. Determinare la forma trigonometrica di tutti i numeri complessi  $z$  tali che  $z^3 = w$ .

**Esercizio 12** Si considerino le applicazioni lineari  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $g : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  definite nel seguente modo:

$$f(1, 1, 0) = (1, 1), \quad f(1, 0, 1) = (1, -1), \quad f(0, 1, 1) = (0, 1),$$

e

$$g(1, 1) = (1, 2, 1), \quad g(1, -1) = (-1, 1, 1).$$

Sia  $\mathcal{B}$  la base  $\{(1, 1, 0), (1, 0, 1), (0, 1, 1)\}$  di  $\mathbb{R}^3$ .

1. Trovare la matrice  $A_{\mathcal{B}, \mathcal{B}, g \circ f}$  associata all'applicazione lineare  $g \circ f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  nella base  $\mathcal{B}$ .
2. Trovare una base per l'immagine ed una per il nucleo di  $g \circ f$ .
3. Determinare la matrice  $A_{\mathcal{E}_3, \mathcal{E}_2, f}$  associata all'applicazione lineare  $f$  rispetto alle basi canoniche di dominio e codominio.
4. Determinare una base di  $\text{Ker}(f)$  ed una base di  $\text{Im}(f)$ .
5. Completare la base trovata di  $\text{Ker}(f)$  ad una base di  $\text{Ker}(g \circ f)$ .

**Esercizio 13** Si consideri il seguente sistema di equazioni lineari al variare del parametro  $k \in \mathbb{R}$ :

$$\begin{cases} x + y + 3z = k; \\ kx + 2y + z = 2 \\ x + y - kz = 0 \end{cases}$$

1. Determinare per quali valori del parametro reale  $k$  il sistema ammette una ed una sola soluzione.
2. Determinare per quali valori del parametro reale  $k$  il sistema non ammette soluzioni.
3. Determinare tutte le soluzioni del sistema lineare per i valori del parametro reale  $k$  per i quali il sistema lineare ammette infinite soluzioni.

(voltare pagina)

**Esercizio 14** Sia data, al variare del parametro reale  $k$ , la matrice

$$A_k = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & k \\ 0 & k & 2 \end{pmatrix}$$

1. Determinare molteplicità algebrica e molteplicità geometrica della matrice  $A_k$ , al variare di  $k \in \mathbb{R}$ .
2. Si dica per quali valori di  $k$  la matrice  $A_k$  è diagonalizzabile su  $\mathbb{R}$ .
3. Per  $k = 0$ , si determini una base ortonormale per ogni autospazio di  $A_0$ . Si dica inoltre per quali valori di  $k$  la matrice  $A_k$  è ortogonalmente diagonalizzabile.

**Esercizio 15** Si considerino le seguenti due rette di  $\mathbb{R}^3$ :

$$r_1 : \begin{cases} x - y = 1 \\ y - z = 0 \end{cases} \quad r_2 : \begin{cases} x - z = 0 \\ x - y + z = 1 \end{cases}$$

1. Trovare equazioni parametriche per  $r_1$  ed  $r_2$ .
2. Determinare la loro posizione reciproca.
3. Calcolare la distanza tra  $r_1$  ed  $r_2$ .
4. Trovare, se esiste, la retta  $s$  ortogonale sia a  $r_1$  che a  $r_2$  e che interseca sia  $r_1$  che  $r_2$  in un punto.
5. Poniamo  $P_1 := s \cap r_1$  e  $P_2 := s \cap r_2$ . Calcolare la distanza tra  $P_1$  e  $P_2$ . Verificare che tale distanza è esattamente la distanza tra  $r_1$  ed  $r_2$ .

---

## Regole d'esame

- Compilare ogni foglio in ogni sua parte (nome, cognome, n. matricola, docente, ecc..).
- Consegnare **il foglio bianco**, con le soluzioni scritte in modo leggibile e ordinato, e **questo foglio**.
- NON consegnare fogli di brutta copia.
- Verrà valutato solo quanto scritto **a penna (blu o nera) sul foglio bianco**.
- La durata del compito è di **3 ore**.
- È possibile ritirarsi: scrivere, ben visibile, la lettera "R" sul foglio bianco e consegnare tutti i fogli ricevuti dentro il foglio bianco.
- È vietato l'uso di libri, appunti, telefoni e calcolatrici di ogni tipo.
- Non è consentito uscire dall'aula durante la prova per nessun motivo: si potrà uscire solo dopo aver consegnato definitivamente il proprio elaborato.
- Non è consentito comunicare con altri candidati durante la prova per nessun motivo: la prova di chiunque venga sorpreso a comunicare con altri candidati sarà annullata seduta stante dalla commissione.

Cognome \_\_\_\_\_ Nome \_\_\_\_\_ Matricola \_\_\_\_\_

## FONDAMENTI DI ALGEBRA LINEARE E GEOMETRIA

INGEGNERIA MECCANICA – CANALE DISPARI

DOCENTE: FRANCESCO ESPOSITO

15 giugno 2017

---

### TEORIA

---

1. Enunciare il teorema delle dimensioni ed applicarlo alla dimostrazione del fatto che un endomorfismo è iniettivo se e solo è un isomorfismo.
2. Dare la definizione di matrice ortogonale e di simmetria ortogonale di asse un sottospazio  $V$  di  $\mathbb{R}^n$ . Dimostrare che una matrice  $A \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  che sia ortogonale e diagonalizzabile (su  $\mathbb{R}$ ) è la matrice associata ad una simmetria ortogonale  $\sigma : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  rispetto alla base canonica di  $\mathbb{R}^2$ .
3. Dare la definizione di distanza tra sottovarietà lineari dello spazio euclideo ed esibire due rette sghembe  $r$  e  $s$  tali che la distanza tra  $r$  e  $s$  sia 3.

---

### ESERCIZI

---

#### Esercizio 16

1. Determinare la forma algebrica del numero complesso  $w = \left( \frac{1+i}{1-i\sqrt{3}} \right)^4$ .
2. Determinare la forma trigonometrica di tutti i numeri complessi  $z$  tali che  $z^3 = w$ .

**Esercizio 17** Si considerino le applicazioni lineari  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $g : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  definite nel seguente modo:

$$f(1, 1, 0) = (1, 1), \quad f(1, 0, 1) = (1, -1), \quad f(0, 1, 1) = (0, 1),$$

e

$$g(1, 1) = (1, 2, 1), \quad g(1, -1) = (-1, 1, 1).$$

Sia  $\mathcal{B}$  la base  $\{(1, 1, 0), (1, 0, 1), (0, 1, 1)\}$  di  $\mathbb{R}^3$ .

1. Trovare la matrice  $A_{\mathcal{B}, \mathcal{B}, g \circ f}$  associata all'applicazione lineare  $g \circ f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  nella base  $\mathcal{B}$ .
2. Trovare una base per l'immagine ed una per il nucleo di  $g \circ f$ .
3. Determinare la matrice  $A_{\mathcal{E}_3, \mathcal{E}_2, f}$  associata all'applicazione lineare  $f$  rispetto alle basi canoniche di dominio e codominio.
4. Determinare una base di  $\text{Ker}(f)$  ed una base di  $\text{Im}(f)$ .
5. Completare la base trovata di  $\text{Ker}(f)$  ad una base di  $\text{Ker}(g \circ f)$ .

**Esercizio 18** Si consideri il seguente sistema di equazioni lineari al variare del parametro  $k \in \mathbb{R}$ :

$$\begin{cases} x + y + 3z = k; \\ kx + 2y + z = 2 \\ x + y - kz = 0 \end{cases}$$

1. Determinare per quali valori del parametro reale  $k$  il sistema ammette una ed una sola soluzione.
2. Determinare per quali valori del parametro reale  $k$  il sistema non ammette soluzioni.
3. Determinare tutte le soluzioni del sistema lineare per i valori del parametro reale  $k$  per i quali il sistema lineare ammette infinite soluzioni.

(voltare pagina)

**Esercizio 19** Sia data, al variare del parametro reale  $k$ , la matrice

$$A_k = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & k \\ 0 & k & 2 \end{pmatrix}$$

1. Determinare molteplicità algebrica e molteplicità geometrica della matrice  $A_k$ , al variare di  $k \in \mathbb{R}$ .
2. Si dica per quali valori di  $k$  la matrice  $A_k$  è diagonalizzabile su  $\mathbb{R}$ .
3. Per  $k = 0$ , si determini una base ortonormale per ogni autospazio di  $A_0$ . Si dica inoltre per quali valori di  $k$  la matrice  $A_k$  è ortogonalmente diagonalizzabile.

**Esercizio 20** Si considerino le seguenti due rette di  $\mathbb{R}^3$ :

$$r_1 : \begin{cases} x - y = 1 \\ y - z = 0 \end{cases} \quad r_2 : \begin{cases} x - z = 0 \\ x - y + z = 1 \end{cases}$$

1. Trovare equazioni parametriche per  $r_1$  ed  $r_2$ .
2. Determinare la loro posizione reciproca.
3. Calcolare la distanza tra  $r_1$  ed  $r_2$ .
4. Trovare, se esiste, la retta  $s$  ortogonale sia a  $r_1$  che a  $r_2$  e che interseca sia  $r_1$  che  $r_2$  in un punto.
5. Poniamo  $P_1 := s \cap r_1$  e  $P_2 := s \cap r_2$ . Calcolare la distanza tra  $P_1$  e  $P_2$ . Verificare che tale distanza è esattamente la distanza tra  $r_1$  ed  $r_2$ .

---

## Regole d'esame

- Compilare ogni foglio in ogni sua parte (nome, cognome, n. matricola, docente, ecc..).
- Consegnare **il foglio bianco**, con le soluzioni scritte in modo leggibile e ordinato, e **questo foglio**.
- NON consegnare fogli di brutta copia.
- Verrà valutato solo quanto scritto **a penna (blu o nera) sul foglio bianco**.
- La durata del compito è di **3 ore**.
- È possibile ritirarsi: scrivere, ben visibile, la lettera "R" sul foglio bianco e consegnare tutti i fogli ricevuti dentro il foglio bianco.
- È vietato l'uso di libri, appunti, telefoni e calcolatrici di ogni tipo.
- Non è consentito uscire dall'aula durante la prova per nessun motivo: si potrà uscire solo dopo aver consegnato definitivamente il proprio elaborato.
- Non è consentito comunicare con altri candidati durante la prova per nessun motivo: la prova di chiunque venga sorpreso a comunicare con altri candidati sarà annullata seduta stante dalla commissione.