

Fondamenti di Algebra Lineare e Geometria

Ingegneria Meccanica Matricole DISPARI

6 giugno 2018

TEMA A

- (1) Si dica se le seguenti affermazioni sono sempre vere oppure no fornendo una dimostrazione nel caso in cui siano sempre vere o un controesempio nel caso in cui non lo siano.
- (a) Ogni numero complesso ammette un inverso.
 - (b) Ogni matrice ammette un'opposta.
 - (c) Una applicazione lineare è iniettiva se e solo se è suriettiva.
-

- (2) Sia dato, al variare del parametro reale α , il sottoinsieme $\mathcal{B}_\alpha = \{(0, 2, \alpha), (1, 1, 0), (0, -3, 1)\}$ di \mathbb{R}^3 .
- (a) Si dica per quali valori di α l'insieme ordinato \mathcal{B}_α costituisce una base di \mathbb{R}^3 .
 - (b) Per i valori di α trovati al punto (a), sia $\Phi_\alpha : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ l'applicazione lineare tale che

$$A_{\mathcal{E}_3, \mathcal{B}_\alpha, \Phi_\alpha} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

- Determinare la matrice $A_{\mathcal{E}_3, \mathcal{E}_3, \Phi_\alpha}$ associata a Φ_α rispetto alla base canonica \mathcal{E}_3 di \mathbb{R}^3 .
- (c) Per i valori di α trovati al punto (a) si determini una base del nucleo ed una base dell'immagine dell'applicazione lineare Φ_α .
 - (d) Determinare per quali valori di α , tra quelli trovati al punto (a), l'insieme $\Phi_\alpha^{-1}(1, -1, 1)$ è vuoto.
 - (e) Determinare, l'insieme $\Phi_\alpha^{-1}(1, -1, 1)$ per i valori trovati al punto (a) e per i quali tale insieme è non vuoto.
-

- (3) Si consideri il sottospazio $U = \langle (1, -1, 0, 1), (-1, 0, 1, 1) \rangle$ di \mathbb{R}^4 .
- (a) Determinare una base di U e delle equazioni che definiscano U .
 - (b) Sia $W = U^\perp$ il sottospazio ortogonale di U , determinare una base ortonormale di W .
 - (c) Sia $\pi_W : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$ la proiezione ortogonale su W , determinare $\pi_W(2, 0, 1, 1)$.
 - (d) Sia $V = \langle (2, 0, 1, 1) \rangle$, determinare la controimmagine $\pi_W^{-1}(V)$ del sottospazio V tramite la proiezione ortogonale π_W .
-

- (4) Sia dato k un parametro reale e sia data l'applicazione lineare $f_k: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$, e sia A_k la matrice associata a f_k rispetto alla base canonica di \mathbb{R}^3 , con

$$A_k = \begin{pmatrix} -3 & k & 0 \\ 0 & -3 & k-1 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

- Determinare, al variare di k , autovalori e molteplicità algebrica degli autovalori di f_k .
 - Determinare, al variare di k , autospazi e molteplicità geometrica degli autovalori di f_k .
 - Determinare per quali k l'endomorfismo f_k è diagonalizzabile; per tali valori determinare una base di autovettori.
 - Determinare per quali k l'endomorfismo f_k è ortogonalmente diagonalizzabile.
-

- (5) Sia dato il seguente numero complesso w :

$$w = \frac{7+i}{\sqrt{2}(\cos(\frac{7\pi}{4}) + i \sin(\frac{7\pi}{4}))} - (1 + 2(2 - \sqrt{3})i).$$

- Si determinino forma algebrica e forma trigonometrica di w .
 - Si determini il numero di soluzioni complesse dell'equazione $X^5 + wX = 0$.
 - Si determinino tutte le soluzioni complesse dell'equazione $X^5 - 2wX = 0$.
-

- (6) Nello spazio euclideo tridimensionale si considerino la retta r di equazioni cartesiane

$$\begin{aligned} y - z &= 0 \\ x + y + z &= 1 \end{aligned}$$

e la retta $s = (-1, 2, 0) + \langle (8, -4, -4) \rangle$

- Trovare una forma parametrica di r ed una forma cartesiana di s .
 - Determinare posizione reciproca e distanza tra r e s .
 - Determinare un piano π contenente s e tale che la distanza tra r e π sia uguale alla distanza tra r e s .
-

Fondamenti di Algebra Lineare e Geometria

Ingegneria Meccanica Matricole DISPARI

6 giugno 2018

TEMA B

- (1) Nello spazio euclideo tridimensionale si considerino la retta r di equazioni cartesiane

$$\begin{aligned} -y + z &= 0 \\ -x + y + z &= 1 \end{aligned}$$

e la retta $s = (1, 0, 2) + \langle (-8, -4, -4) \rangle$

- Trovare una forma parametrica di r ed una forma cartesiana di s .
- Determinare posizione reciproca e distanza tra r e s .
- Determinare un piano π contenente s e tale che la distanza tra r e π sia uguale alla distanza tra r e s .

- (2) Sia dato k un parametro reale e sia data l'applicazione lineare $f_k: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$, e sia A_k la matrice associata a f_k rispetto alla base canonica di \mathbb{R}^3 , con

$$A_k = \begin{pmatrix} -3 & k+1 & 0 \\ 0 & -3 & k \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

- Determinare, al variare di k , autovalori e molteplicità algebrica degli autovalori di f_k .
- Determinare, al variare di k , autospazi e molteplicità geometrica degli autovalori di f_k .
- Determinare per quali k l'endomorfismo f_k è diagonalizzabile; per tali valori determinare una base di autovettori.
- Determinare per quali k l'endomorfismo f_k è ortogonalmente diagonalizzabile.

- (3) Si dica se le seguenti affermazioni sono sempre vere oppure no fornendo una dimostrazione nel caso in cui siano sempre vere o un controesempio nel caso in cui non lo siano.

- Ogni numero complesso ammette un inverso.
- Ogni matrice ammette un'opposta.
- Una applicazione lineare è iniettiva se e solo se è suriettiva.

(4) Sia dato, al variare del parametro reale α , il sottoinsieme $\mathcal{B}_\alpha = \{(0, \alpha, 2), (-1, 0, 1), (0, 1, -3)\}$ di \mathbb{R}^3 .

- (a) Si dica per quali valori di α l'insieme ordinato \mathcal{B}_α costituisce una base di \mathbb{R}^3 .
 (b) Per i valori di α trovati al punto (a), sia $\Phi_\alpha : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ l'applicazione lineare tale che

$$A_{\mathcal{E}_3, \mathcal{B}_\alpha, \Phi_\alpha} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Determinare la matrice $A_{\mathcal{E}_3, \mathcal{E}_3, \Phi_\alpha}$ associata a Φ_α rispetto alla base canonica \mathcal{E}_3 di \mathbb{R}^3 .

- (c) Per i valori di α trovati al punto (a) si determini una base del nucleo ed una base dell'immagine dell'applicazione lineare Φ_α .
 (d) Determinare per quali valori di α , tra quelli trovati al punto (a), l'insieme $\Phi_\alpha^{-1}(-1, 1, -1)$ è vuoto.
 (e) Determinare, l'insieme $\Phi_\alpha^{-1}(-1, 1, -1)$ per i valori trovati al punto (a) e per i quali tale insieme è non vuoto.

(5) Si consideri il sottospazio $U = \langle (-1, 0, -1, 1), (1, 1, 0, 1) \rangle$ di \mathbb{R}^4 .

- (a) Determinare una base di U e delle equazioni che definiscano U .
 (b) Sia $W = U^\perp$ il sottospazio ortogonale di U , determinare una base ortonormale di W .
 (c) Sia $\pi_W : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$ la proiezione ortogonale su W , determinare $\pi_W(-2, 1, 0, 1)$.
 (d) Sia $V = \langle (-2, 1, 0, 1) \rangle$, determinare la controimmagine $\pi_W^{-1}(V)$ del sottospazio V tramite la proiezione ortogonale π_W .

(6) Sia dato il seguente numero complesso w :

$$w = \frac{7 - i}{\sqrt{2}(\cos(\frac{7\pi}{4}) - i \sin(\frac{7\pi}{4}))} - (1 - 2(2 - \sqrt{3})i).$$

- (a) Si determinino forma algebrica e forma trigonometrica di w .
 (b) Si determini il numero di soluzioni complesse dell'equazione $X^6 + wX = 0$.
 (c) Si determinino tutte le soluzioni complesse dell'equazione $X^6 - 2wX = 0$.

Fondamenti di Algebra Lineare e Geometria

Ingegneria Meccanica Matricole DISPARI

6 giugno 2018

TEMA C

- (1) Si consideri il sottospazio $U = \langle (0, 1, 1, 1), (1, 0, -1, 1) \rangle$ di \mathbb{R}^4 .
- Determinare una base di U e delle equazioni che definiscano U .
 - Sia $W = U^\perp$ il sottospazio ortogonale di U , determinare una base ortonormale di W .
 - Sia $\pi_W : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$ la proiezione ortogonale su W , determinare $\pi_W(1, 0, 2, 1)$.
 - Sia $V = \langle (1, 0, 2, 1) \rangle$, determinare la controimmagine $\pi_W^{-1}(V)$ del sottospazio V tramite la proiezione ortogonale π_W .
-

- (2) Sia dato il seguente numero complesso w :

$$w = \frac{7 + i}{\sqrt{2}(\cos(\frac{7\pi}{4}) + i \sin(\frac{7\pi}{4}))} - (1 + 2(2 - \sqrt{3})i).$$

- Si determinino forma algebrica e forma trigonometrica di w .
 - Si determini il numero di soluzioni complesse dell'equazione $X^4 + wX = 0$.
 - Si determinino tutte le soluzioni complesse dell'equazione $X^4 - 2wX = 0$.
-

- (3) Sia dato k un parametro reale e sia data l'applicazione lineare $f_k : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$, e sia A_k la matrice associata a f_k rispetto alla base canonica di \mathbb{R}^3 , con

$$A_k = \begin{pmatrix} -3 & k-1 & 0 \\ 0 & -3 & k-2 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

- Determinare, al variare di k , autovalori e molteplicità algebrica degli autovalori di f_k .
 - Determinare, al variare di k , autospazi e molteplicità geometrica degli autovalori di f_k .
 - Determinare per quali k l'endomorfismo f_k è diagonalizzabile; per tali valori determinare una base di autovettori.
 - Determinare per quali k l'endomorfismo f_k è ortogonalmente diagonalizzabile.
-

- (4) Si dica se le seguenti affermazioni sono sempre vere oppure no fornendo una dimostrazione nel caso in cui siano sempre vere o un controesempio nel caso in cui non lo siano.
- (a) Ogni numero complesso ammette un inverso.
 - (b) Ogni matrice ammette un'opposta.
 - (c) Una applicazione lineare è iniettiva se e solo se è suriettiva.
-

- (5) Nello spazio euclideo tridimensionale si considerino la retta r di equazioni cartesiane

$$\begin{aligned} -x - y &= 0 \\ x - y + z &= 1 \end{aligned}$$

e la retta $s = (0, -2, -1) + \langle (-4, 4, 8) \rangle$

- (a) Trovare una forma parametrica di r ed una forma cartesiana di s .
 - (b) Determinare posizione reciproca e distanza tra r e s .
 - (c) Determinare un piano π contenente s e tale che la distanza tra r e π sia uguale alla distanza tra r e s .
-

- (6) Sia dato, al variare del parametro reale α , il sottoinsieme $\mathcal{B}_\alpha = \{(\alpha, -2, 0), (0, -1, 1), (1, 3, 0)\}$ di \mathbb{R}^3 .

- (a) Si dica per quali valori di α l'insieme ordinato \mathcal{B}_α costituisce una base di \mathbb{R}^3 .
- (b) Per i valori di α trovati al punto (a), sia $\Phi_\alpha : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ l'applicazione lineare tale che

$$A_{\mathcal{E}_3, \mathcal{B}_\alpha, \Phi_\alpha} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Determinare la matrice $A_{\mathcal{E}_3, \mathcal{E}_3, \Phi_\alpha}$ associata a Φ_α rispetto alla base canonica \mathcal{E}_3 di \mathbb{R}^3 .

- (c) Per i valori di α trovati al punto (a) si determini una base del nucleo ed una base dell'immagine dell'applicazione lineare Φ_α .
 - (d) Determinare per quali valori di α , tra quelli trovati al punto (a), l'insieme $\Phi_\alpha^{-1}(1, 1, 1)$ è vuoto.
 - (e) Determinare, l'insieme $\Phi_\alpha^{-1}(1, 1, 1)$ per i valori trovati al punto (a) e per i quali tale insieme è non vuoto.
-

Fondamenti di Algebra Lineare e Geometria

Ingegneria Meccanica Matricole DISPARI

6 giugno 2018

TEMA D

(1) Sia dato, al variare del parametro reale α , il sottoinsieme $\mathcal{B}_\alpha = \{(2, 0, -\alpha), (1, 1, 0), (-3, 0, -1)\}$ di \mathbb{R}^3 .

- (a) Si dica per quali valori di α l'insieme ordinato \mathcal{B}_α costituisce una base di \mathbb{R}^3 .
 (b) Per i valori di α trovati al punto (a), sia $\Phi_\alpha : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ l'applicazione lineare tale che

$$A_{\mathcal{E}_3, \mathcal{B}_\alpha, \Phi_\alpha} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Determinare la matrice $A_{\mathcal{E}_3, \mathcal{E}_3, \Phi_\alpha}$ associata a Φ_α rispetto alla base canonica \mathcal{E}_3 di \mathbb{R}^3 .

- (c) Per i valori di α trovati al punto (a) si determini una base del nucleo ed una base dell'immagine dell'applicazione lineare Φ_α .
 (d) Determinare per quali valori di α , tra quelli trovati al punto (a), l'insieme $\Phi_\alpha^{-1}(-1, 1, -1)$ è vuoto.
 (e) Determinare, l'insieme $\Phi_\alpha^{-1}(-1, 1, -1)$ per i valori trovati al punto (a) e per i quali tale insieme è non vuoto.

(2) Si consideri il sottospazio $U = \langle (-1, 1, 0, 1), (0, -1, -1, 1) \rangle$ di \mathbb{R}^4 .

- (a) Determinare una base di U e delle equazioni che definiscano U .
 (b) Sia $W = U^\perp$ il sottospazio ortogonale di U , determinare una base ortonormale di W .
 (c) Sia $\pi_W : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$ la proiezione ortogonale su W , determinare $\pi_W(0, 2, -1, 1)$.
 (d) Sia $V = \langle (0, 2, -1, 1) \rangle$, determinare la controimmagine $\pi_W^{-1}(V)$ del sottospazio V tramite la proiezione ortogonale π_W .

(3) Nello spazio euclideo tridimensionale si considerino la retta r di equazioni cartesiane

$$\begin{aligned} x + z &= 0 \\ x + y - z &= 1 \end{aligned}$$

e la retta $s = (2, -1, 0) + \langle (-4, 8, 4) \rangle$

- (a) Trovare una forma parametrica di r ed una forma cartesiana di s .
 (b) Determinare posizione reciproca e distanza tra r e s .
 (c) Determinare un piano π contenente s e tale che la distanza tra r e π sia uguale alla distanza tra r e s .

-
- (4) Si dica se le seguenti affermazioni sono sempre vere oppure no fornendo una dimostrazione nel caso in cui siano sempre vere o un controesempio nel caso in cui non lo siano.
- (a) Ogni numero complesso ammette un inverso.
 - (b) Ogni matrice ammette un'opposta.
 - (c) Una applicazione lineare è iniettiva se e solo se è suriettiva.
-

- (5) Sia dato k un parametro reale e sia data l'applicazione lineare $f_k: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$, e sia A_k la matrice associata a f_k rispetto alla base canonica di \mathbb{R}^3 , con

$$A_k = \begin{pmatrix} -3 & -k+1 & 0 \\ 0 & -3 & -k \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

- (a) Determinare, al variare di k , autovalori e molteplicità algebrica degli autovalori di f_k .
 - (b) Determinare, al variare di k , autospazi e molteplicità geometrica degli autovalori di f_k .
 - (c) Determinare per quali k l'endomorfismo f_k è diagonalizzabile; per tali valori determinare una base di autovettori.
 - (d) Determinare per quali k l'endomorfismo f_k è ortogonalmente diagonalizzabile.
-

- (6) Sia dato il seguente numero complesso w :

$$w = (1 + 2(2 - \sqrt{3})i) - \frac{7 + i}{\sqrt{2}(\cos(\frac{7\pi}{4}) + i \sin(\frac{7\pi}{4}))}.$$

- (a) Si determinino forma algebrica e forma trigonometrica di w .
 - (b) Si determini il numero di soluzioni complesse dell'equazione $X^7 + wX = 0$.
 - (c) Si determinino tutte le soluzioni complesse dell'equazione $X^7 - 2wX = 0$.
-