Equazioni nonlineari in Matlab per Ingegneria dell'Energia Laboratorio [1]

A. Sommariva[2]

Abstract

Metodo di Bisezione, metodo di Newton, esempi.

Ultima revisione: 5 aprile 2019

1. Metodo di bisezione

Si supponga di dover risolvere l'equazione $f(x) = 0$ con $f : [a, b] \subset \mathbb{R} \to \mathbb{R}$ continua in $[a, b]$.

Il metodo di bisezione (cf. [5]) genera una successione di intervalli (a_k,b_k) con

- $f(a_k) \cdot f(b_k) < 0$,
- $[a_k, b_k] \subset [a_{k-1}, b_{k-1}]$,
- $|b_k - a_k| = \frac{1}{2}|b_{k-1} - a_{k-1}|$.

Quale criterio di arresto utilizziamo il *residuo pesato*.

Siano $a < b$ e $c = (a + b)/2$. Diciamo residuo pesato $|f(c) \cdot w|$ con

$$w := \left(\frac{f(b) - f(a)}{b - a} \right)^{-1}.$$

Fissata una tolleranza `toll`, concluderemo le iterazioni se $f(c) = 0$ oppure $|w \cdot f(c)| \leq$ toll.

Si può vedere sperimentalmente che questo algoritmo è più adatto del classico test sul residuo, ovvero $|f(c)| \leq \epsilon$, qualora le funzioni siano molto *piatte* o molto *ripide*.

Scriviamo questo algoritmo in Matlab.

```
function [aa,bb,wr,flag]=bisezione(f,a,b,toll,maxit)

% Algoritmo di bisezione, con criterio di arresto sul ...
    residuo pesato e
% ampiezza dell'intervallo.
%
% Dati di ingresso:
% f: funzione (inline function)
% a: estremo sinistro
% b: estremo destro
% toll: tolleranza richiesta per il test del residuo ...
    pesato
% maxit: massimo indice dell'iterata permesso
%
% Dati di uscita:
% aa: sequenza degli estremi di sinistra degli ...
    intervalli [a_k,b_k],
%     immagazzinata in vettore colonna;
% bb: sequenza degli estremi di destra degli intervalli ...
    [a_k,b_k],
%     immagazzinata in vettore colonna;
% wr: sequenza dei residui pesati,immagazzinata in ...
    vettore colonna;
% flag: 0 processo terminato correttamente,
%     1 processo non terminato correttamente.

if b < a
    s=b; b=a; a=s;
end % Aggiusta errori utente.

flag=0;
fa=feval(f,a); fb=feval(f,b);
aa=[a]; bb=[b]; wr=[];

% test: ipotesi bisezione non soddisfatte
if fa*fb > 0, flag=1; return; end

% zero all'estremo iniziale "a".
if fa == 0, aa=[a]; bb=[a]; return; end % a sol.

% zero all'estremo iniziale "b".
if fb == 0, aa=[b]; bb=[b]; return; end % b sol.

if (b-a) < tollintv, c=(a+b)/2; aa=[c]; bb=[c]; end

% iterazioni bisezione
for k=1:maxit
    c=(a+b)/2;  fc=feval(f,c); % punto medio di [a_k,b_k...
     ]
    w=(b-a)/(fb-fa); % peso "w".
    wres=abs(fc*w);  % residuo pesato.
    ampiezza=(b-a)/2; % ampiezza intervallo (a,c)=(c,b).
    wr=[wr; wres];   % aggiorna sequenza residui pesati
    % uscita per raggiungimento risultato.
    if (wres<toll) |(fc==0)
        aa=[aa;c]; bb=[bb;c]; return;% OK exit.
    end
    % determinazione intervallo [a_{k+1},b_{k+1}]
    if sign(fc) == sign(fa) % "c" sostituisce "a"
        % aggiorna "aa", "bb", "a", "fa"
        aa=[aa; c]; bb=[bb; b]; a=c; fa=fc;
    else % "c" sostituisce "b"
        % aggiorna "aa", "bb", "b", "fb"
        aa=[aa; a]; bb=[bb; c]; b=c; fb=fc;
    end
end

% se si e' raggiunto questo punto, si sono fatte troppe ...
    iterazioni
flag=1;
```

1.1. Commento

Nella routine, abbiamo salvato nei vettori `aa`, `bb`, tutti gli intervalli utili per bisezione. Se la loro lunghezza è m, allora

l'ultimo intervallo analizzato è $[aa_m, bb_m]$.

Nel codice,

- abbiamo commentato adeguatamente le variabili di input e output, utile per chi utilizza il software senza costringerlo a leggere e capire il codice;
- abbiamo testato che fosse $a < b$, e in caso contrario, invertito i valori delle variabili a e b;
- se $a < b$, abbiamo valutato che effettivamente $f(a)f(b) < 0$, e se così non è stato, posto la variabile `flag` uguale a 1, in quanto il codice non è terminato correttamente e siamo usciti dalla routine mediante `return`;
- se $f(a) = 0$ allora a è uno zero x^* e quindi l'intervallo finale $[a, a]$ contiene un tale x^*; di seguito si esce per `return`;
- se $f(b) = 0$ allora b è uno zero x^* e quindi l'intervallo finale $[b, b]$ contiene un tale x^*; di seguito si esce per `return`;
- se così non è stato, abbiamo che certamente $f(a)f(b) < 0$ ed entriamo nel ciclo for, da eseguire al più `maxit` volte;
- alla k-sima iterazione abbiamo calcolato il punto medio c_k di $[a_k, b_k]$, lo abbiamo salvato in `c` e determinato la variabile `w` e valutato il residuo pesato `wres`;
- se un tale `c` ha residuo pesato sotto la tolleranza `toll` allora l'intervallo $[c, c]$ contiene il valore desiderato, e quindi dopo aver modificato le variabili `aa`, `bb` siamo usciti con `return`, altrimenti abbiamo aggiornato gli intervalli cosicchè l'ultima componente a_{k+1} di `a`, b_{k+1} di `b` siano tali che $[a_{k+1}, b_{k+1}]$ contiene uno zero x^* di f, in quanto $f(a_k)f(b_k) < 0$ con $f \in C([a_k, b_k])$.
- osserviamo che se il codice esce per `return` all'interno del ciclo for, allora `flag` è pari a 0, mentre se fa un numero di iterazioni maggiori di `maxit`, allora dopo esser uscito dal ciclo for, pone `flag` uguale a 1;
- se bisezione termina correttamente, l'approssimazione è immagazzinate nell'ultima componente del vettore `aa` cioè in `aa(end)` come pure come nell'ultima componente del vettore `bb` cioè in `bb(end)`;
- si noti che qualsiasi sia il motivo per cui si esce dal codice, le variabili di output sono comunque fornite.

1.2. Una demo di bisezione

Siamo ora intenzionati a fornire una demo di bisezione, diciamo `demobisezione`, per valutare la bontà del codice.

```
function demo_bisezione

% default
toll=10^(-6);
maxit=1000;
esempio=1;

% esempi.
switch esempio
    case 1 % funzione piatta
        f=inline('exp(x)-2+x');
        a=0; b=1;
        sol=0.4428544010023885;
    case 2
        f=inline('sin(x)-x');
        a=-2; b=3;
        sol=0;
end

% bisezione
[aa,bb,wr,ko]=bisezione(f,a,b,toll,maxit);

% statistiche
fprintf('\n \t soluzione : %1.15e',aa(end));
fprintf('\n \t tolleranza: %1.15e',toll);
fprintf('\n \t numero it.: %4d',length(aa));

if ko == 0
    fprintf('\n \t La procedura e'' terminata ...
     correttamente');
else
    fprintf('\n \t La procedura non e'' terminata ...
     correttamente');
end
fprintf('\n \n');

% ---------------------- plot ----------------------

indici=(1:length(wr))';

% grafico risultati
clf;
semilogy(indici,wr);
hold on;
title('Residuo pesato bisezione'); % titolo
xlabel('Indice'); % etichetta asse x
ylabel('Residuo pesato'); % etichetta asse y
% nome del file da salvare che vari con l'esempio,
% ottenuto concatenando 3 stringhe
nomefile_pdf=strcat('bisezione_esempio',num2str(esempio)...
    ,'.pdf');
% salva figura come pdf.
print(nomefile_pdf,'-dpdf');
hold off;

% ---------- salvataggio risultati su file ----------

% nome file variabile con l'esempio.
nomefile_txt=strcat('bisezione_esempio',num2str(esempio)...
    ,'.txt');
% creazione del file con facolta' di scrittura.
fid=fopen(nomefile_txt,'w');
% dati immagazzinati nella matrice A (si immagazzinino ...
    come vettori riga,
% ma bisogna ricordare che "aa", "bb" sono colonna.
A=[1:length(aa); aa'; bb'];
% scrittura dei dati su file.
fprintf(fid,'\n %3.0f  %1.15e %1.15e',A);
% chiusura file
fclose(fid);
```

In particolare,

- se `esempio` vale 1 si cerca di approssimare lo zero $x^* \approx 0.4428544010023885$ della funzione

$$f(x) = \exp(x) - 2 + x,$$

avendo quale `a` il valore 0 e quale `b` il valore 1 (si noti che $f(0) = -1, f(1) = \exp(1) - 2 + 1 \approx 2.7 - 2 + 1 = 1.7 > 0$), mentre se `esempio` vale 2 si cerca di approssimare lo zero $x^* = 0$ della funzione

$$f(x) = \sin(x) - x,$$

avendo quale `a` il valore -2 e quale `b` il valore 3 (si noti che $f(-2) = \sin(-2) - (-2) > 0$, $f(3) = \sin(3) - 3 < 0$);

- se bisezione termina correttamente, l'approssimazione è immagazzinate nell'ultima componente del vettore `aa` cioè in `aa(end)`;
- di seguito dopo aver scritto su monitor alcune statistiche, il codice elimina possibili plot precendenti con il comando `clf`, ed in scala semilogaritmica disegna le coppie $(k, \texttt{wr}_k)$ dove $\texttt{wr}_k$ è il residuo pesato alla k-sima iterazione.

L'ultima parte del codice tratta la descrizione grafica dei risultati e il salvataggio su file dei vari intervalli analizzati.

Per quanto riguarda il plot in scala semilogaritmica,

- Abbiamo salvato un vettore di indici pari alla lunghezza del vettore `wr`.
- Disegnato il grafico in scala semilogaritmica del valore del residuo pesato al variare degli indici.
- Descritto il significato del grafico, delle ascisse (con il comando `xlabel`), delle ordinate (con il comando `ylabel`).
- Con il comando `num2str` (ovvero *number to string*) abbiamo convertito il valore numerico di esempio nella stringa corrispondente (se `esempio` vale 1 la stringa corrispondente è `'1'`, vista come testo e non come numero), e concatenato le stringhe
  1. `'bisezione_esempio'`,
  2. `num2str(esempio)`,
  3. `'.pdf'`,

  in un'unica stringa assegnata alla variabile `nomefile_pdf`.
- Salvato il grafico in scala semilogaritmica come il file pdf `nomefile_pdf`. Ad esempio se `nomefile_pdf` corrisponde alla stringa `'bisezione_esempio1.pdf'`, si genererà il file `bisezione_esempio1.pdf`.

Vediamo di seguito i risultati.

1. Se `esempio` vale 1 abbiamo

```
>> demo_bisezione

   soluzione : 4.428539276123047e-01
   tolleranza: 1.000000000000000e-06
   numero it.:   20
   La procedura e' terminata correttamente

>>
```

2. Se `esempio` vale 2 (basta cambiare manualmente il valore della variabile nella `function`) abbiamo

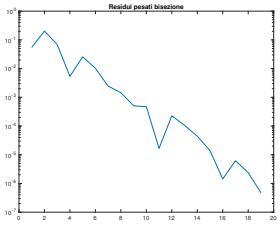

Figura 1: Residuo pesato delle iterazioni fornite dal metodo di bisezione, relativamente al metodo di bisezione per lo studio dello zero di $f(x) = \exp(x) - 2 + x$, con $a = 0, b = 1$.

```
>> demo_bisezione

   soluzione : 7.629394531250000e-06
   tolleranza: 1.000000000000000e-06
   numero it.:   18
   La procedura e' terminata correttamente

>>
```

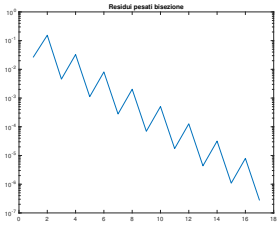

Figura 2: Residuo pesato delle iterazioni fornite dal metodo di bisezione per lo studio dello zero di $f(x) = \sin(x) - x$, con $a = -2, b = 3$.

Esercizio.

1. Si modifichi il programma `bisezione` (cf.[5]) mediante la nuova routine `bisezione2` cosicchè termini le sue iterazioni qualora l'ampiezza dell'ultimo intervallo analizzato sia inferiore a una tolleranza `tollintv` o il residuo pesato sia inferiore a `toll`.
   Osservazione: si aggiunga la variabile `tollintv` agli input della funzione.
2. Si modifichi `demo_bisezione` in `demo_bisezione2` che utilizzi `bisezione2`. In particolare si assegni a `tollintv` il valore di 10^{-6}.
3. Si effettuino entrambi gli esperimenti, aventi quali valori del parametro `esempio` i numeri 1 e 2.

2. Il metodo di Newton

Definizione. Il *metodo di Newton* genera la successione (cf. [6])

$$x_{k+1} = x_k + s_k, \;\; s_k = -\frac{f(x_k)}{f^{(1)}(x_k)}, \;\; k = 0, 1, \ldots \qquad (1)$$

supposto che sia $f^{(1)}(x_k) \neq 0$ per $k = 0, 1, \ldots$.

Un pseudo-codice del metodo di Newton che si arresta quando la differenza tra due iterate successive è inferiore alla soglia di tolleranza è il seguente

```
[x,n,flag]=newton(f,f1,x0,toll,nmax)

n=1; flag=0; step=toll+1; x=x0;
while (step ≥ toll) & (n < nmax) & (flag == 0) do
   if f1(x(n)) == 0 then
      flag=1;
   else
      step=-f(x(n))/f1(x(n));
      x(n+1)=x(n)+step;
      step=abs(step);
      n=n+1;
    end if
end while
```

2.1. *Commento*

Alcune osservazioni.

- Questo è un pseudo-codice e non un codice Matlab.
- Il codice inizialmente assegna le possibili variabili di output, scrivendo

  `n=1; flag=0; step=toll+1; x=x0;`

- L'istruzione del ciclo `while` (cf. [2])

  ```
  while (step ≥ toll) & (n < nmax) & (flag == 0) do
     ...
  end while
  ```

  in qualche senso dice *continua a iterare se lo step è sopra la soglia della tolleranza, se le iterazioni non sono troppe, e se finora tutto è andato bene*.

- all'interno del ciclo while si valuta la derivata e se è nulla il metodo esce perchè non può procedere (si dovrebbe dividere per zero nel valutare lo step successivo), mentre se ciò non succede
  - si calcola il nuovo step `step`,
  - la nuova iterata `x(n+1)`,
  - il valore assoluto dello step, utile nel test di arresto, e lo si assegna a `step`,
  - si incrementa il numero `n` di iterazioni eseguite.
  - si osservi che la variabile `x` è in generale un vettore e non uno scalare.

Esercizio.

1. Aiutandosi con quanto fatto in `bisezione` e con il pseudo-codice fornito, si implementi il metodo di Newton (cf.[6]) in Matlab, salvandolo nel file `newtonfun.m`. In particolare, si utilizzi l'intestazione

```
function [xv, fxv, step, flag] = newtonfun (f, f1,...
      x0, toll, maxit)
% Metodo di Newton
%
% Dati di ingresso:
%   f:      funzione
%   f1:     derivata prima
%   x0:     valore iniziale
%   toll:   tolleranza richiesta per il modulo
%     della differenza di due iterate successive
%   maxit:   massimo numero di iterazioni permesse
%
% Dati di uscita:
%   xv:     vettore contenente le iterate
%   fxv:    vettore contenente la valutazione di f
%           in xv
%   step: vettore contenente gli step
%   flag: 0 la derivata prima non si e' annullata.
%         1 la derivata prima si e' annullata,
%         2 eseguite piu' iter. di maxit.
```

2. Si implementi una versione di `newtonfun.m`, diciamo `newtonfun_for.m` che utilizzi un ciclo-for invece di un ciclo while (cf. [2]). A tal proposito si esca per return (cf. [3]) se la derivata prima si annulla in una iterazione ponendo `flag` uguale a 1 o se il valore assoluto dello step è minore della tolleranza ponendo `flag` uguale a 0. Se dopo `maxit` iterazioni il valore assoluto dello step è ancora maggiore o uguale alla tolleranza si ponga `flag` uguale a 2.
3. Utilizzando quale base `demo_newton`, si implementi la routine `demo_newton_for` che testi il metodo di Newton relativamente al calcolo degli zeri di
   (a) $f(x) = \exp(x) - 2 + x$ partendo dal valore iniziale `x0` uguale a 1,
   (b) $f(x) = \sin(x) - x$ partendo dal valore iniziale `x0` uguale a 1.

   utilizzando `newtonfun_for.m`. Si ponga `toll` uguale a 10^{-6}, `maxit` uguale a 1000.

   La demo deve contenere il codice relativo al plot del valore assoluto dello step e della stampa su file
   (a) degli indici della componente del vettore `xv` in formato decimale con 4 cifre intere,
   (b) il vettore `xv` in formato esponenziale con 1 cifra prima della virgola e 15 dopo,
   (c) il valore assoluto dello step `step`, in formato esponenziale con 1 cifra prima della virgola e 15 dopo.
4. Si vedano i risultati ottenuti dal metodo di Newton per ogni singolo esempio. Il numero di iterazioni è inferiore a quello di bisezione?

3. Il metodo di punto fisso

Si supponga di voler calcolare un certo x^* tale che $x = \phi(x)$. Il metodo di *punto fisso* definisce, partendo da un certo $x^{(0)}$ la successione, detta delle *approssimazioni successive*, $x^{(k+1)} = \phi(x^{(k)})$.

Basandosi sulla routine `newtonfun.m`, definire una routine `punto_fisso.m` che

- risolva il problema di punto fisso mediante la successione delle approssimazioni successive,

- arresti il processo quando il valore assoluto dello step è minore di una tolleranza `tol`,
- se vengono eseguite più di `maxit` iterazioni si esca comunque dalla procedura ponendo `flag=1` altrimenti esca con `flag=0`.

Bibliografia

[1] Mathworks, Ciclo For, https://www.mathworks.com/help/matlab/ref/for.html
[2] Mathworks, Ciclo While, https://www.mathworks.com/help/matlab/ref/while.html
[3] Mathworks, Return, https://www.mathworks.com/help/matlab/ref/return.html
[4] Wikipedia, Ciclo For, https://it.wikipedia.org/wiki/Ciclo_for
[5] Wikipedia, Metodo della Bisezione, https://it.wikipedia.org/wiki/Metodo_della_bisezione
[6] Wikipedia, Metodo delle Tangenti, https://it.wikipedia.org/wiki/Metodo_delle_tangenti